

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局



(43) 国際公開日
2004年7月15日 (15.07.2004)

PCT

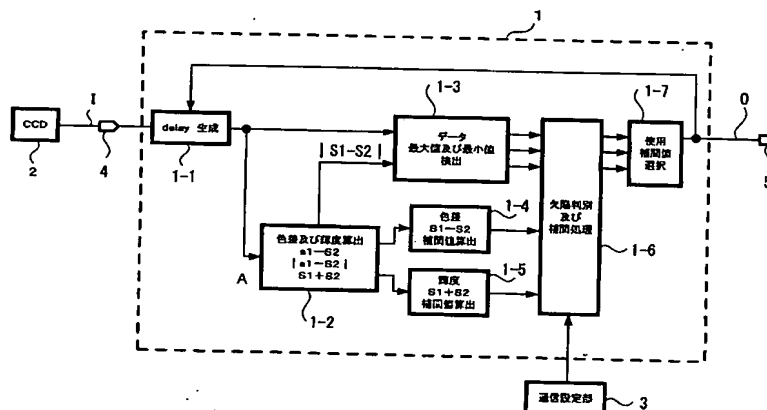
(10) 国際公開番号
WO 2004/059988 A1

- (51) 国際特許分類⁷: H04N 9/07
(21) 国際出願番号: PCT/JP2003/015894
(22) 国際出願日: 2003年12月11日 (11.12.2003)
(25) 国際出願の言語: 日本語
(26) 国際公開の言語: 日本語
(30) 優先権データ:
特願 2002-372873
2002年12月24日 (24.12.2002) JP
(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): ソニー株式会社 (SONY CORPORATION) [JP/JP]; 〒141-0001 東京都品川区北品川6丁目7番35号 Tokyo (JP).
(72) 発明者; および
(75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 米田 豊
(74) 代理人: 角田 芳末, 外 (TSUNODA, Yoshisue et al.); 〒160-0023 東京都新宿区西新宿1丁目8番1号 新宿ビル Tokyo (JP).
(81) 指定国 (国内): CN, KR, US.
(84) 指定国 (広域): ヨーロッパ特許 (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR).
添付公開書類:
— 国際調査報告書

[続葉有]

(54) Title: PIXEL DEFECT DETECTING/CORRECTING DEVICE AND PIXEL DEFECT DETECTING/CORRECTING METHOD

(54) 発明の名称: 画素欠陥検出補正装置及び画素欠陥検出補正方法



1-1...delay GENERATING
A...COLOR DIFFERENCE AND LUMINANCE CALCULATING
1-3...MAXIMUM AND MINIMUM VALUES OF DATA DETECTING
1-4...COLOR DIFFERENCE S1-S2 INTERPOLATION VALUE CALCULATING
1-5...LUMINANCE S1+S2 INTERPOLATION VALUE CALCULATING
1-6...DEFECT JUDGING AND INTERPOLATING
1-7...USING INTERPOLATION VALUE SELECTING
3...COMMUNICATION SETTING UNIT

(57) Abstract: A pixel defect detecting/correcting device which is not limited in the number of correctable defective pixels by the capacity of a recording unit and can detect/correct delayed defects, the device comprising a color difference and luminance calculating block (1-2) for calculating the color difference absolute value, color difference and luminance data of an adjacent pixel and a pixel subjected to defect judging, a block (1-3) for detecting the maximum value and minimum value of various kinds of data from values calculated from a color difference and a luminance, a color difference interpolation value calculating block (1-4) and a luminance interpolation value calculating block (1-5) for obtaining the color difference interpolation value and luminance interpolation value of

[続葉有]

BEST AVAILABLE COPY



2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。

a pixel subjected to defect judging, a defect judging and interpolating block (1-6) for concurrently judging for defects a pixel subjected to defect judging using a plurality of defect detecting methods and under respective defect detecting methods, and, if a defective pixel is found, conducting interpolation according to a relevant defect detecting method, and a using interpolation value selecting block (1-7) for selecting the final output value of a pixel judged to be defective.

(57) 要約: 本発明の画素欠陥検出補正装置は、補正可能な欠陥画素数が記録装置の容量に制限されず、後発の欠陥も検出補正が出来ることを課題とし、隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データを算出する色差及び輝度算出ブロック1-2、各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度から算出した値から検出する各種データ最大値及び最小値検出ブロック1-3、欠陥判別対象画素の色差補間値と輝度補間値を得る色差補間値算出ブロック1-4、輝度補間値算出ブロック1-5、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素欠陥の場合には、欠陥検出方法に応じた補間処理を実行する欠陥判別及び補間処理ブロック1-6、欠陥判別された画素の最終出力値を選択する使用補間値選択ブロック1-7とを備える。

明 細 書

画素欠陥検出補正装置及び画素欠陥検出補正方法

技術分野

- 5 本発明は、例えば、画素欠陥検出補正装置及び画素欠陥検出補正方法に関するものである。

背景技術

- 10 固体撮像素子の画素欠陥は、正常信号に対し常に一定量の電荷が加算される（CCD（Charge Coupled Device）の結晶欠陥等に由来する）白欠陥と、正常信号に対し一定の比率で信号レベルが低下（CCDのオンチップレンズの傷等に起因する）もしくは、常に0以下の信号レベルが出力される（CCDのフォトダイオードのオープンに起因する）黒欠陥が挙げられる。
- 15 これらの画素欠陥は、撮像時に点状の傷となり画質劣化を引き起こすため、欠陥検出や補正を信号処理によって実現する手段が各種提案されている。

- 従来開示されている撮像素子の画素欠陥検出及び補正装置では、画素欠陥を調整時に検出し、その位置をレジスタ等の記憶装置に格納しておき、撮像時にその位置を参照し、対象となる画素の近傍画素のデータから、補間値を算出し、この補間値と欠陥画素データを置換して補間を行うものが一般的である。
- 20

- 例えば、特許文献1には、段落番号〔0018〕に撮像中に画素欠陥の補正を行うと共に欠陥検出を行い、撮像素子について補正すべき欠陥の個数が予め定められた設定範囲内に収まるように、欠陥画素の個数に応じて欠陥検出に係るレベル比較の閾値を可変設定すると共に、欠陥画素の位置情報と、欠陥画素が現フレームよりも前のフレームにおいても欠陥画素として検出された場合の
- 25

検出フレームの数と、欠陥画素について直前のフレームにおける補正の有無を示す情報とを、1つの記憶手段に記憶させる点が開示されている。

5 また、特許文献2には、要約書の〔構成〕に固体撮像素子の第1画素よりの第1画素信号とこの第1画素の周辺の第2画素よりの第2画素信号とのレベル差を検出するレベル差を検出するレベル差検出回路と、このレベル差検出回路の出力信号と所定の閾値とを比較するコンパレータと、このコンパレータの比較結果を複数フィールド分記憶するメモリとを有し、このメモリの記憶情報
10 により欠陥画素を断定する点が開示されている。

また、特許文献3には、要約書の〔構成〕にCCD素子の出力信号に基づいて、CCD素子の各画素のうち、特異なレベルの信号を出力する欠陥画素を検出するシステムコントローラ、スイッチ、検出前処理回路、検出回路とこれらによって検出された欠陥
15 画素の位置データを記憶するレジスタとを有し、レジスタに記憶された位置データを消去する点が開示されている。

また、特許文献4には、要約書の〔構成〕に欠陥検査を行う際に、CCD固体撮像素子の撮像出力レベルをコンパレータにて所定の検出レベルと比較することによって欠陥画素を検出し、この
20 検出した欠陥画素数をカウンタでカウントし、その検出数が記憶許容数を超えたとき、検出レベル設定回路にてコンパレータの検出レベルをそれまでよりも高く設定することによって欠陥検出感度を下げ、再検査を欠陥画素数が許容内に収まるまで繰り返す点が開示されている。

25 〔特許文献1〕

特開2002-51266号公報

〔特許文献2〕

特開平6-284346号公報

〔特許文献 3〕

特開平 5 - 2 6 0 3 8 5 号公報

〔特許文献 4〕

特開平 6 - 3 1 5 1 1 2 号公報

5

発明の開示

しかし、上述した従来の欠陥画素補正方法では、補正可能な欠陥画素数は記憶装置の容量に制限され、補正可能な画素数を増やすためには記憶装置の容量を増やす必要があり、検出回路のゲート規模の増大を招くという不都合があった。

10

また、動作温度の変動等により調整時に検出できなかった後発の欠陥については、従来の方法では十分な検出及び補正が出来なかったという不都合があった。

また、特許文献 1 では、欠陥画素の位置情報と、欠陥画素が現フレームよりも前のフレームにおいても欠陥画素として検出された場合の検出フレームの数と、欠陥画素について直前のフレームにおける補正の有無を示す情報とを、1 つの記憶手段に記憶させるため、補正可能な欠陥画素数は記録手段の容量に制限され、補正可能な画素数を増やすためには記憶手段の容量を増やす必要があるという不都合があった。

15

20

また、特許文献 2 では、撮像素子の 1 画素とその周辺の第 2 画素について両者のレベル差を検出して、これを閾値と比較することで欠陥画素の判断を行った結果を予めメモリに記憶させておくため、補正可能な欠陥画素数はメモリの容量に制限され、補正可能な画素数を増やすためにはメモリの容量を増やす必要があるという不都合があった。

25

また、特許文献 3 では、欠陥画素検出手段により記憶手段に記憶された位置データに対応する画素が、所定回数以上にわたって

連続して欠陥画素と検出されなかった場合に位置データを記憶手段から消去するため、温度等を含む検出時の条件による影響を排除するものの、補正可能な欠陥画素数は記録手段の容量に制限され、補正可能な画素数を増やすためには記憶手段の容量を増やす必要があるという不都合があった。

また、特許文献4では、欠陥画素の数をカウントして、そのカウント数が記憶許容数を超えたときには、欠陥検出手段におけるレベル比較の閾値を上げることで検出感度を上げるため、限られた記憶手段の容量を有効に用いるものの、補正可能な欠陥画素数は記録手段の容量に制限され、補正可能な画素数を増やすためには記憶手段の容量を増やす必要があるという不都合があった。

そこで、本発明は、かかる点に鑑みてなされたものであり、補正可能な欠陥画素数が記録装置の容量に制限されず、かつ、動作温度の変動等により調整時に検出できなかった後発の欠陥についても、十分な検出及び補正が出来る画素欠陥検出補正装置及び画素欠陥検出補正方法を提供することを課題とする。

本発明の画素欠陥検出補正装置は、欠陥検出に必要な隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データ及び補間値算出対象画素に対するデータを算出する色差及び輝度算出手段と、各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出手段で算出した値から検出する各種データ最大値及び最小値検出手段と、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の色差補間値を得る色差補間値算出手段と、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の輝度補間値を得る輝度補間値算出手段と、各種データ最大値及び最小値検出手段、色差補間値算出手段、輝度補間値算出手段からのデータを元に、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に

応じた補間値と画素の従来のデータを置換して補間処理を実行する欠陥判別及び補間処理手段と、欠陥判別及び補間処理手段で得られた、欠陥として判別された画素の最終出力値を選択する使用補間値選択手段とを備え、撮像中に常時、画素欠陥の検出及び補正を行い、複数の欠陥検出方法、補間方法の最適な組合せにより、画像データの画素欠陥の検出及び補正を行うものである。

従って本発明によれば、以下の作用をする。

色差及び輝度算出手段は欠陥検出に必要な隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データ及び補間値算出対象画素に対するデータを算出する。各種データ最大値及び最小値検出手段は各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出手段で算出した値から検出する。色差補間値算出手段は補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の色差補間値を得る。輝度補間値算出手段は補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の輝度補間値を得る。欠陥判別及び補間処理手段は各種データ最大値及び最小値検出手段、色差補間値算出手段、輝度補間値算出手段からのデータを元に、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に応じた補間値と画素の従来のデータを置換して補間処理を実行する。使用補間値選択手段は欠陥判別及び補間処理手段で得られた、欠陥として判別された画素の最終出力値を選択する。本発明によれば、撮像中に常時、画素欠陥の検出及び補正を行い、複数の欠陥検出方法、補間方法の最適な組合せにより、画像データの画素欠陥の検出及び補正を行う。

本発明の画素欠陥検出補正方法は、欠陥検出に必要な隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データ及び補間値算出対象画素に対するデータを算出する色差及び輝度算出

ステップと、各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出ステップで算出した値から検出する各種データ最大値及び最小値検出ステップと、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の色差補間値を得る色差補間値算出ステップと、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の輝度補間値を得る輝度補間値算出ステップと、各種データ最大値及び最小値検出ステップ、色差補間値算出ステップ、輝度補間値算出ステップからのデータを元に、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に応じた補間値と画素の従来のデータを置換して補間処理を実行する欠陥判別及び補間処理ステップと、欠陥判別及び補間処理ステップで得られた、欠陥として判別された画素の最終出力値を優先度に基づいて選択する使用補間値選択ステップとを備え、撮像中に常時、画素欠陥の検出及び補正を行い、複数の欠陥検出方法、補間方法の最適な組合せにより、画像データの画素欠陥の検出及び補正を行うものである。

従って本発明によれば、以下の作用をする。

色差及び輝度算出ステップは欠陥検出に必要な隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データ及び補間値算出対象画素に対するデータを算出する。各種データ最大値及び最小値検出ステップは各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出ステップで算出した値から検出する。色差補間値算出ステップは補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の色差補間値を得る。輝度補間値算出ステップは補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の輝度補間値を得る。欠陥判別及び補間処理ステップは各種データ最大値及び最小値検出ステップ、色差補間値算出ステップ、輝度補間値算出ステップからのデータを元に、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同

時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に応じた補間値と画素の従来のデータを置換して補間処理を実行する。使用補間値選択ステップは欠陥判別及び補間処理ステップで得られた、欠陥として判別された画素の最終出力値を優先度に基づいて選択する。本発明によれば、撮像中に常時、画素欠陥の検出及び補正を行い、複数の欠陥検出方法、補間方法の最適な組合せにより、画像データの画素欠陥の検出及び補正を行う。

10 図面の簡単な説明

図 1 は、本実施の形態に適用される欠陥検出及び補正制御ブロックの構成を示す図である。

図 2 は、欠陥検出方法と検出対象画素であり、図 2 A は隣接 8 画素間色差絶対値比較、図 2 B は隣接 8 画素間比較、図 2 C は最近接 8 画素間比較である。

図 3 は、補間値算出対象画素を示す図である。

図 4 は、使用補間値選択ブロックの動作を示すフローチャートである。

20 発明を実施するための最良の形態

以下に、本発明の実施の形態について適宜図面を参照しながら説明する。

図 1 は本発明の実施の形態に適用される欠陥検出及び補正制御ブロックの基本構成の概略を簡単に示したものである。

まず、本発明の実施の形態に適用される欠陥検出及び補正制御ブロック 1 の構成を説明する。本発明の実施の形態の中心をなす画素欠陥検出及び補間制御ブロック 1 は、入力端子 4 を介して画素欠陥を含む画像入力信号 I を供給する CCD 2 などを有する撮

像ブロックと、出力端子 5 を介して補正されたデータを含む画像出力信号 O を供給する輝度信号や色信号生成を行うカメラ信号処理ブロックの間に位置する。

5 本発明の実施の形態に適用される欠陥検出及び補正制御ブロック 1 は、欠陥検出に必要な隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データ及び補間値算出対象画素に対するデータを算出する色差及び輝度算出ブロック（1-2）を有して構成される。

10 また、欠陥検出及び補正制御ブロック 1 は、各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出手段で算出した値から検出する各種データ最大値及び最小値検出ブロック（1-3）を有して構成される。

15 また、欠陥検出及び補正制御ブロック 1 は、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の色差補間値を得る色差補間値算出ブロック（1-4）を有して構成される。

20 また、欠陥検出及び補正制御ブロック 1 は、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の輝度補間値を得る輝度補間値算出ブロック（1-5）を有して構成される。

25 また、欠陥検出及び補正制御ブロック 1 は、各種データ最大値及び最小値検出ブロック（1-3）、色差補間値算出ブロック（1-4）、輝度補間値算出ブロック（1-5）からのデータを元に、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に応じた補間値と画素の従来データを置換して補間処理を実行する欠陥判別及び補間処理ブロック（1-6）を有して構成される。

30 また、欠陥検出及び補正制御ブロック 1 は、欠陥判別及び補間処理ブロック（1-6）で得られた、欠陥として判別された画素

の最終出力値を選択する使用補間値選択ブロック（１－７）とを有して構成される。

また、欠陥検出及び補正制御ブロック１は、撮像中に常時、画素欠陥の検出及び補正を行い、複数の欠陥検出方法、補間方法の最適な組合せにより、画像データの画素欠陥の検出及び補正を行うように構成されるものである。

なお、欠陥検出及び補正制御ブロック１は、後段の各ブロックにおける各画素ごとの処理のために画像入力信号にディレイ処理を施すディレイ生成ブロック（１－１）を有して構成される。

10 このように構成される本発明の実施の形態に適用される欠陥検出及び補正制御ブロック１は、以下のような動作をする。

15 色差及び輝度算出ブロック（１－２）及び色差補間値算出ブロック（１－４）、輝度補間値算出ブロック（１－５）の演算方法を最適化することで、補色信号処理系、原色信号処理系の何れにも適用でき、単板式や多板式等のＣＣＤによる撮像形態にも依存しないようにすることができる。以降、単板の補色信号処理系への適応例について述べる。

20 本発明の実施の形態に適用される欠陥検出及び補正制御ブロック１において、色差及び輝度算出ブロック（１－２）、各種データ最大値及び最小値検出ブロック（１－３）、色差補間値算出ブロック（１－４）、輝度補間値算出ブロック（１－５）、欠陥判別及び補間処理ブロック（１－６）、使用補間値選択ブロック（１－７）は、以下のような動作をする。

25 色差及び輝度算出ブロック（１－２）では、欠陥検出に必要な隣接８画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値として、図２Ａに示す隣接８画素色差絶対値比較における欠陥検出比較対象画素に対して、 $|A - A'|$ 、 $|B - B'|$ 、 $|C - C'|$ 、 $|D - D'|$ 、 $|E - E'|$ 、 $|F - F'|$ 、 $|G - G'|$ 、 $|H - H'|$ 、 $|I - I'|$ 及

び $|E - E'|$ を算出している。

また、色差補間値算出ブロック（１－４）及び輝度補間値算出ブロック（１－５）で使用する色差及び輝度データを、図３に示す補間値算出対象画素に対して、 $B - B'$ 、 $D - D'$ 、 $E - E'$ 、 $F - F'$ 、 $H - H'$ 、及び $B + B'$ 、 $D + D'$ 、 $E + E'$ 、 $F + F'$ 、 $H + H'$ として算出している。

各種データ最大値及び最小値検出ブロック（１－３）では、欠陥判別及び補間処理ブロック（１－６）で使用する各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出ブロック（１－２）で算出した値から検出する。

欠陥検出方式別に、図２Ａに示す隣接８画素間色差絶対値比較による欠陥画素検出では、 $|A - A'|$ 、 $|B - B'|$ 、 $|C - C'|$ 、 $|D - D'|$ 、 $|F - F'|$ 、 $|G - G'|$ 、 $|H - H'|$ 、 $|I - I'|$ の中から最大値を、図２Ｂに示す隣接８画素間比較による欠陥画素検出では、 A 、 B 、 C 、 D 、 F 、 G 、 H 、 I の中から最大値と最小値を、図２Ｃに示す最近接８画素間比較による欠陥画素検出では、 A'' 、 B'' 、 C'' 、 D'' 、 F'' 、 G'' 、 H'' 、 I'' の中から最大値と最小値を検出している。

色差補間値算出ブロック（１－４）では次の様に補間値を算出している。まず、図３に示す補間値算出対象画素に対して、縦方向の色差の相関係数 $K_{c_v} = |(B - B') - (H - H')| / 2$ と横方向の色差間の相関係数 $K_{c_h} = |(D - D') - (F - F')| / 2$ を求め、次いで縦／横の色差の相関係数 $K_{c_hv} = K_{c_h} / (K_{c_h} + K_{c_v})$ を算出する。但し、 $K_{c_h} + K_{c_v} = 0$ の時には、 $K_{c_hv} = 0.5$ とする。更に、縦方向の補間値 $c_v = (((B - B') + (H - H')) / 2) \times K_{c_hv}$ 及び横方向の補間値 $c_h = (((D - D') + (F - F')) / 2) \times (1 - K_{c_hv})$ を求め、欠陥判別対象画素 E の色差

補間値 $E_c_h_v = E' + (c_v + c_h)$ を得る。

輝度補間値算出ブロック (1-5) では次の様に補間値を算出している。まず、図 3 に示す補間値算出対象画素に対して、縦方向の輝度の相関係数 $K_y_v = |(B + B') - (H + H')| / 2$

- 5 と横方向の色差間の相関係数 $K_y_h = |(D + D') - (F + F')| / 2$ を求め、次いで縦/横の色差の相関係数 $K_y_h_v = K_y_h / (K_y_h + K_y_v)$ を算出する。更に、縦方向の補間値 $y_v = (((B + B') + (H + H')) / 2) \times K_y_h_v$ 及び横方向の補間値 $y_h = (((D + D') + (F + F')) / 2) \times (1 - K_y_h_v)$ を求め、欠陥判別対象画素 E の輝度補間値 $E_y_h_v = E' - (y_v + y_h)$ を得る。
- 10

欠陥判別及び補間処理ブロック (1-6) では、各種データ最大値及び最小値検出ブロック (1-3)、色差補間値算出ブロック (1-4)、輝度補間値算出ブロック (1-5) からのデータを元に、3つの欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素 E の欠陥判別を行い、画素 E が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に応じた補間値と画素 E の従来のデータを置換して補間処理を実行する。

- 第 1 の欠陥検出方法 1 は、図 2 A に示す隣接 8 画素間色差絶対値比較による欠陥画素検出である。
- 20

- 欠陥判別対象画素を E とした場合、各種データ最大値及び最小値検出ブロック (1-3) で求めた隣接 8 画素間色差絶対値の最大値に対し、欠陥判別及び補間処理ブロック (1-6) は、外部の通信設定部 3 からの通信設定により外部から任意に設定できる係数 $\alpha 1$ を掛けた値を閾値 T.1 として求める。
- 25

また、欠陥判別及び補間処理ブロック (1-6) は、色差補間値算出ブロック (1-4)、輝度補間値算出ブロック (1-5) で算出した欠陥判別対象画素 E の色差補間値 $E_c_h_v$ と輝度補

間値 E_{y-hv} の差分の絶対値 $|E_{y-hv} - E_{c-hv}|$ を算出する。

- 5 加えて欠陥判別対象画素 E の絶対値に対し、欠陥判別及び補間処理ブロック (1-6) は、外部の通信設定部 3 からの通信設定により外部から任意に設定できる係数 $\beta 1$ を掛けた値を制限値 L として求める。これらの演算結果の比較により、次の数 1 式の関係が満たされた場合に、欠陥判別対象画素 E を欠陥として判別する。

[数 1]

- 10 $|E - E'| > T1$ (条件 1-1) かつ $|E_{y-hv} - E_{c-hv}| < L$ (条件 1-2)

- 15 本欠陥検出方法は、隣接画素間の差分である色差を用いることで、欠陥がより強調され、他の 2 つの欠陥検出方法に比べ、多様な画像に対して誤検出を抑えて適応することができる。色差の絶対値をとることで、画像の境界領域など、信号レベルの変化の激しい所での誤検出を抑制できる。また、条件 1-2 の制限は、画像の正常部分では満たされない場合が多く、逆に欠陥部分では満たされることが多いため、正常画素の誤検出を抑制できる。また、本制限は欠陥直前の画素の誤検出抑制にも効果がある。

- 20 本検出方法では最適な補間値として輝度補間値を採用している。正常画素を誤検出して補間処理を行った場合でも画質劣に対する影響を最小限に抑えることができる。

第 2 の欠陥検出方法 2 は、図 2 B に示す隣接 8 画素間比較による欠陥画素検出である。

- 25 欠陥判別対象画素を E とした場合、各種データ最大値及び最小値検出ブロック (1-3) で求めた隣接 8 画素の最大値に対し、欠陥判別及び補間処理ブロック (1-6) は、外部の通信設定部 3 からの通信設定により外部から任意に設定できる係数 $\alpha 2$ を掛

けた値を閾値 $T2_max$ として算出する。

同様に、隣接 8 画素の最小値に対し、欠陥判別及び補間処理ブロック (1-6) は、外部の通信設定部 3 からの通信設定により外部から任意に設定できる係数 γ_2 を掛けた値を閾値 $T2_min$ として求める。これらの演算結果の比較により、次の数 2 式の関係が満たされた場合に、欠陥判別対象画素 E を欠陥として判別する。

[数 2]

$$E > T2_max \text{ (条件 2-1) または } E < T2_min \text{ (条件 2-2)}$$

本検出方法は、他の 2 つの欠陥検出方法に比べ、白黒の縞模様等コントラストの激しい画像に対して、誤検出を抑制しながら高い検出効率を得ることができる。本検出方法では最適な補間値として色差補間値を採用している。

第 3 の欠陥検出方法 3 は、図 2 C に示す最近接 8 画素間比較による欠陥画素検出である。

欠陥判別対象画素を E とした場合、各種データ最大値及び最小値検出ブロック (1-3) で得た最近接 8 画素の最大値に対し、欠陥判別及び補間処理ブロック (1-6) は、外部の通信設定部 3 からの通信設定により外部から任意に設定できる係数 α_3 を掛けた値を閾値 $T3_max$ として算出する。

同様に、最近接 8 画素の最小値に対し、欠陥判別及び補間処理ブロック (1-6) は、外部の通信設定部 3 からの通信設定により外部から任意に設定できる係数 γ_3 を掛けた値を閾値 $T3_min$ として求める。これらの演算結果の比較により、次の数 3 式の関係が満たされた場合に、欠陥判別対象画素 E を欠陥として判別する。

[数 3]

$E > T3_max$ (条件 3-1) または $E < T3_min$ (条件 3-2)

5 他 の 2 つ の 欠 陥 検 出 方 法 で 誤 検 出 さ れ や す い 、 明 る い 画 像 (光 の 反 射 部 や ラ ン プ 等) で は 、 色 フ ィ ル タ ー の 異 な る 最 近 接 画 素 で も 信 号 レ ベ ル が 似 て い る こ と が 多 い 。 こ れ に 対 し て 欠 陥 の 場 合 に は 、 色 フ ィ ル タ ー の 異 な る 最 近 接 画 素 と 信 号 レ ベ ル に 差 が あ る 場 合 が 多 い 。 よ っ て 、 本 検 出 方 法 に よ り 、 他 の 2 つ の 欠 陥 検 出 方 法 で 、 検 出 の 難 し い 、 明 る い 画 像 部 分 で の 欠 陥 検 出 感 度 の 向 上 が 期 待 で き る 。 本 検 出 方 法 で は 最 適 な 補 間 値 と し て 輝 度 補 間 値 を 採 用 し て い る 。
10

使 用 補 間 値 選 択 ブ ロ ッ ク (1 - 7) で は 、 欠 陥 判 別 及 び 補 間 処 理 ブ ロ ッ ク (1 - 6) で 得 ら れ た 、 欠 陥 と し て 判 別 さ れ た 画 素 E の 最 終 出 力 値 を 選 択 す る 。 前 述 の よ う に 、 欠 陥 判 別 及 び 補 間 処 理 ブ ロ ッ ク (1 - 6) で は 、 3 つ の 欠 陥 検 出 方 法 と 各 ギ に 最 適 化 し た 補 間 処 理 を 行 っ て い た が 、 3 つ の 欠 陥 検 出 方 法 毎 に 、 誤 検 出 を 抑 制 し 、 最 大 限 の 欠 陥 検 出 効 率 を 維 持 す る の に 適 し た 画 像 が 異 な る 。 そ こ で 、 各 欠 陥 検 出 方 法 の 特 徴 か ら 次 の よ う に 画 素 E の 最 終 出 力 値 を 選 択 し て い る 。
15

図 4 は 、 使 用 補 間 値 選 択 ブ ロ ッ ク (1 - 7) の 動 作 を 示 す フ ロ ー チ ャ ー ト で あ る 。
20

図 4 に お い て 、 ス テ ッ プ S 1 で 、 第 1 の 欠 陥 検 出 方 法 1 で 欠 陥 画 素 と 判 別 し た か 否 か を 判 断 す る 。 ス テ ッ プ S 1 で 第 1 の 欠 陥 検 出 方 法 1 で 欠 陥 画 素 と 判 別 し た 場 合 、 ス テ ッ プ S 2 で 、 他 の 検 出 方 法 の 判 別 結 果 に よ ら ず 、 第 1 の 欠 陥 検 出 方 法 1 の 補 間 値 を 出 力 す る 。
25

ス テ ッ プ S 1 で 第 1 の 欠 陥 検 出 方 法 1 で 欠 陥 画 素 で な い 判 別 し た 場 合 、 ス テ ッ プ S 3 で 、 第 2 の 欠 陥 検 出 方 法 2 で 欠 陥 画 素 と 判 別 し た か 否 か を 判 断 す る 。 第 2 の 欠 陥 検 出 方 法 2 で 欠 陥 画 素 と

判別した場合、ステップ S 4 で、第 1 の欠陥検出方法 1 で欠陥と判別されていなければ、欠陥検出方法 3 の判別結果に依らず、第 2 の欠陥検出方法 2 の補間値を出力する。

5 ステップ S 3 で第 2 の欠陥検出方法 2 で欠陥画素でない判別した場合、ステップ S 5 で、第 3 の欠陥検出方法 3 で欠陥画素と判別したか否かを判断する。第 3 の欠陥検出方法 3 で欠陥画素と判別した場合、ステップ S 6 で、他の 2 つの欠陥検出方法で欠陥と判別されていない場合のみ、第 3 の欠陥方法 3 の補間値を出力する。

10 何れの欠陥検出方法でも、欠陥と判別されなかった場合には、ステップ S 7 で、画素 E の値をそのまま出力する。

15 上述した本実施の形態によれば、第 1 に、画素欠陥検出直後に補間処理を行うため、欠陥画素の位置を記憶するための記憶装置を必要せず、欠陥検出と補正を行う領域に制限を受けないようにすることができる。

第 2 に、欠陥画素に位置を記憶するための記憶装置を必要としないため、低コストで全画素に対する欠陥補正が実現できる。

20 第 3 に、撮像時に常時欠陥検出と補間を行うため、撮像素子の温度変化等に由来する、後発的に発生した欠陥の検出及び補正を行うことができる。

第 4 に、複数の欠陥検出とそれに適した補間処理を同時に行い、欠陥検出方法の特徴に基づいて、最終的な補間出力値を決定することで、補間後の正常画素の誤検出を最小限に抑制できる。

25 第 5 に、欠陥検出方法ごとに、欠陥検出を行う際の閾値を通信設定することで、正常画素の誤検出を最小限に抑え、欠陥画素の検出効率を最大限にすることができる。

第 6 に、欠陥検出方法と補間方法の組合せを最適化することで、正常画素を誤検出して補間処理を行った場合でも画質劣化に対す

る影響を最小限に抑えることができる。

第 7 に、欠陥検出時に、輝度及び色差から算出した補間値の信号レベルと検出対象画素の信号レベルの関係から検出の制限を設けることにより、誤検出されやすい画像の状態を検知し、誤検出を抑制できる。

上述した本実施の形態に限らず、本発明の特許請求の範囲を逸脱しない限り、適宜他の構成をとりうることは言うまでもない。

この発明の画素欠陥検出補正装置は、撮像手段により撮像された画像データの画素欠陥の検出及び補正を行う画素欠陥検出補正装置において、欠陥検出に必要な隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データ及び補間値算出対象画素に対するデータを算出する色差及び輝度算出手段と、各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出手段で算出した値から検出する各種データ最大値及び最小値検出手段と、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の色差補間値を得る色差補間値算出手段と、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の輝度補間値を得る輝度補間値算出手段と、上記各種データ最大値及び最小値検出手段、上記色差補間値算出手段、上記輝度補間値算出手段からのデータを元に、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に応じた補間値と画素の従来のデータを置換して補間処理を実行する欠陥判別及び補間処理手段と、上記欠陥判別及び補間処理手段で得られた、欠陥として判別された画素の最終出力値を選択する使用補間値選択手段とを備え、撮像中に常時、画素欠陥の検出及び補正を行い、複数の欠陥検出方法、補間方法の最適な組合せにより、画像データの画素欠陥の検出及び補正を行うので、画素欠陥検出直後に補間処理を行うため、欠陥画素の位置を記憶するための記憶

装置を必要せず、欠陥検出と補正を行う領域に制限を受けないようにすることができ、また、撮像時に常時欠陥検出と補間を行うため、撮像素子の温度変化等に由来する、後発的に発生した欠陥の検出及び補正を行うことができるという効果を奏する。

- 5 また、この発明の画素欠陥検出補正装置は、上述において、上記欠陥判別及び補間処理手段における欠陥判別で、欠陥判別対象画素に対する色差補間値および輝度補間値を用いて、欠陥判別に制限を与えるので、欠陥検出時に、輝度及び色差から算出した補間値の信号レベルと検出対象画素の信号レベルの関係から検出の
- 10 制限を設けることにより、誤検出されやすい画像の状態を検知し、誤検出を抑制することができるという効果を奏する。

- また、この発明の画素欠陥検出補正装置は、上述において、上記欠陥判別及び補間処理手段における欠陥判別及び補間処理で、複数の欠陥検出方法と、誤検出をした際にも画質劣化を最小限に
- 15 抑制できるように其々の欠陥検出方法に最適化した補間方法を用いて、同時に各欠陥検出と補間処理を行い、上記使用補間値選択手段で、欠陥検出方法の特徴に基づいて、最終的な補間出力値を決定することで、最終的な補間出力値の選択を行うので、複数の欠陥検出とそれに適した補間処理を同時に行い、欠陥検出方法の
- 20 特徴に基づいて、最終的な補間出力値を決定することで、補間後の正常画素の誤検出を最小限に抑制でき、また、欠陥検出方法と補間方法の組合せを最適化することで、正常画素を誤検出して補間処理を行った場合でも画質劣化に対する影響を最小限に抑えることができるという効果を奏する。

- 25 また、この発明の画素欠陥検出補正装置は、上述において、上記制限は外部から任意に設定可能であるので、欠陥検出方法ごとに、欠陥検出を行う際の閾値を通信設定することで、正常画素の誤検出を最小限に抑え、欠陥画素の検出効率を最大限にすること

ができるという効果を奏する。

また、この発明の画素欠陥検出補正方法は、撮像手段により撮像された画像データの画素欠陥の検出及び補正を行う画素欠陥検出補正方法において、欠陥検出に必要な隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データ及び補間値算出対象画素に対するデータを算出する色差信号及び輝度信号算出ステップと、各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出ステップで算出した値から検出する各種データ最大値及び最小値検出ステップと、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の色差補間値を得る色差補間値算出ステップと、補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の輝度補間値を得る輝度補間値算出ステップと、上記各種データ最大値及び最小値検出ステップ、上記色差補間値算出ステップ、上記輝度補間値算出ステップからのデータを元に、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に応じた補間値と画素の従来のデータを置換して補間処理を実行する欠陥判別及び補間処理ステップと、上記欠陥判別及び補間処理ステップで得られた、欠陥として判別された画素の最終出力値を優先度に基づいて選択する使用補間値選択ステップとを備え、撮像中に常時、画素欠陥の検出及び補正を行い、複数の欠陥検出方法、補間方法の最適な組合せにより、画像データの画素欠陥の検出及び補正を行うので、画素欠陥検出直後に補間処理を行うため、欠陥画素の位置を記憶するための記憶装置を必要せず、欠陥検出と補正を行う領域に制限を受けないようにすることができ、また、撮像時に常時欠陥検出と補間を行うため、撮像素子の温度変化等に由来する、後発的に発生した欠陥の検出及び補正を行うことができ、また、優先順位に基づいて欠陥検出の補間値を出力することができるという効

果を奏する。

また、この発明の画素欠陥検出補正方法は、上述において、上記使用補間値選択ステップにおける優先度は、隣接 8 画素色差絶対値比較、隣接 8 画素比較、および最近接 8 画素比較の順である
5 ので、隣接 8 画素色差絶対値比較、隣接 8 画素比較、および最近接 8 画素比較の順で欠陥検出の補間値を出力することができるという効果を奏する。

請 求 の 範 囲

1. 撮像手段により撮像された画像データの画素欠陥の検出及び補正を行う画素欠陥検出補正装置において、

5 欠陥検出に必要な隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データ及び補間値算出対象画素に対するデータを算出する色差及び輝度算出手段と、

各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出手段で算出した値から検出する各種データ最大値及び最小値検出手段と、

10 補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の色差補間値を得る色差補間値算出手段と、

補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の輝度補間値を得る輝度補間値算出手段と、

15 上記各種データ最大値及び最小値検出手段、上記色差補間値算出手段、上記輝度補間値算出手段からのデータを元に、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に応じた補間値と画素の従来のデータを置換して補間処理を実行する欠陥判別及び補間処理手段と、

20 上記欠陥判別及び補間処理手段で得られた、欠陥として判別された画素の最終出力値を選択する使用補間値選択手段と、

を備え、撮像中に常時、画素欠陥の検出及び補正を行い、複数の欠陥検出方法、補間方法の最適な組合せにより、画像データの画素欠陥の検出及び補正を行うことを特徴とする画素欠陥検出補正装置。

25 2. 請求の範囲第1項に記載した画素欠陥検出補正装置において、

上記欠陥判別及び補間処理手段における欠陥判別で、欠陥判別対象画素に対する色差補間値および輝度補間値を用いて、欠陥判

別に制限を与えることを特徴とする画素欠陥検出補正装置。

3. 請求の範囲第1項に記載した画素欠陥検出補正装置において、

5 上記欠陥判別及び補間処理手段における欠陥判別及び補間処理で、複数の欠陥検出方法と、誤検出をした際にも画質劣化を最小限に抑制できるように其々の欠陥検出方法に最適化した補間方法を用いて、同時に各欠陥検出と補間処理を行い、

10 上記使用補間値選択手段で、欠陥検出方法の特徴に基づいて、最終的な補間出力値を決定することで、最終的な補間出力値の選択を行う

ことを特徴とする画素欠陥検出補正装置。

4. 請求の範囲第2項に記載した画素欠陥検出補正装置において、

15 上記制限は外部から任意に設定可能であることを特徴とする画素欠陥検出補正装置。

5. 撮像手段により撮像された画像データの画素欠陥の検出及び補正を行う画素欠陥検出補正方法において、

20 欠陥検出に必要な隣接画素及び欠陥判別対象画素の色差の絶対値、色差及び輝度データ及び補間値算出対象画素に対するデータを算出する色差及び輝度算出ステップと、

各種データの最大値と最小値を、色差及び輝度算出ステップで算出した値から検出する各種データ最大値及び最小値検出ステップと、

25 補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の色差補間値を得る色差補間値算出ステップと、

補間値算出対象画素に対して、欠陥判別対象画素の輝度補間値を得る輝度補間値算出ステップと、

上記各種データ最大値及び最小値検出ステップ、上記色差補間

値算出ステップ、上記輝度補間値算出ステップからのデータを元に、複数の欠陥検出方法を用いて、各欠陥検出方法に対し、同時に欠陥判別対象画素の欠陥判別を行い、画素が欠陥であると判断した場合には、欠陥検出方法に応じた補間値と画素の従来のデータを置換して補間処理を実行する欠陥判別及び補間処理ステップと、

上記欠陥判別及び補間処理ステップで得られた、欠陥として判別された画素の最終出力値を優先度に基づいて選択する使用補間値選択ステップと、

10 を備え、撮像中に常時、画素欠陥の検出及び補正を行い、複数の欠陥検出方法、補間方法の最適な組合せにより、画像データの画素欠陥の検出及び補正を行うことを特徴とする画素欠陥検出補正方法。

6. 請求の範囲第5項記載の画素欠陥検出補正方法において、

15 上記使用補間値選択ステップにおける優先度は、隣接8画素色差絶対値比較、隣接8画素比較、および最近接8画素比較の順であることを特徴とする画素欠陥検出補正方法。

FIG. 1

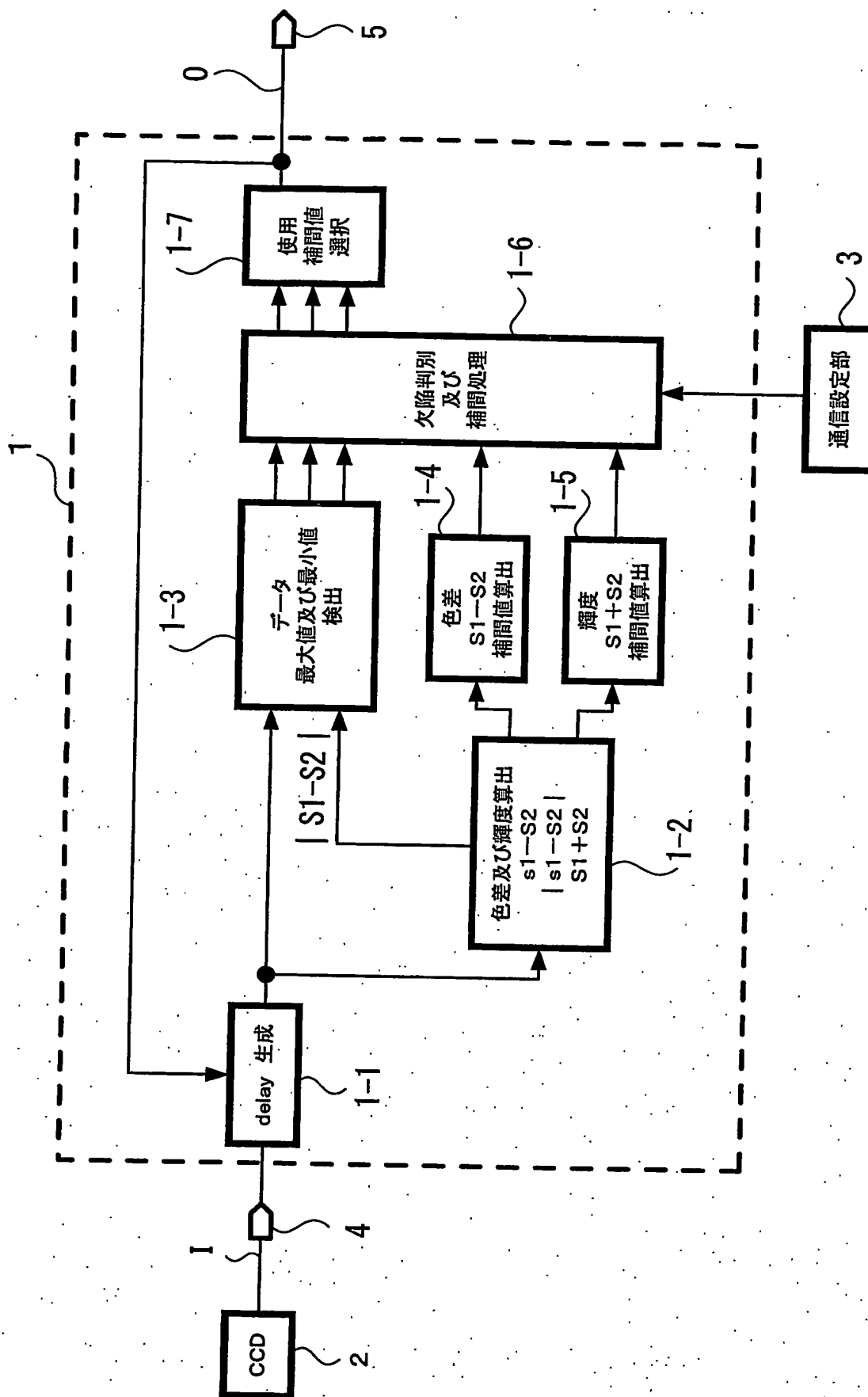


FIG. 2A

	s1	s2	s1	s2	s1	s2
xIn	A	A'	B	B'	C	C'
xDL1						
xDL2	D	D'	E	E'	F	F'
xDL3						
xDL4	G	G'	H	H'	I	I'

FIG. 2B

	s1	s2	s1	s2	s1
xIn	A		B		C
xDL1					
xDL2	D		E		F
xDL3					
xDL4	G		H		I

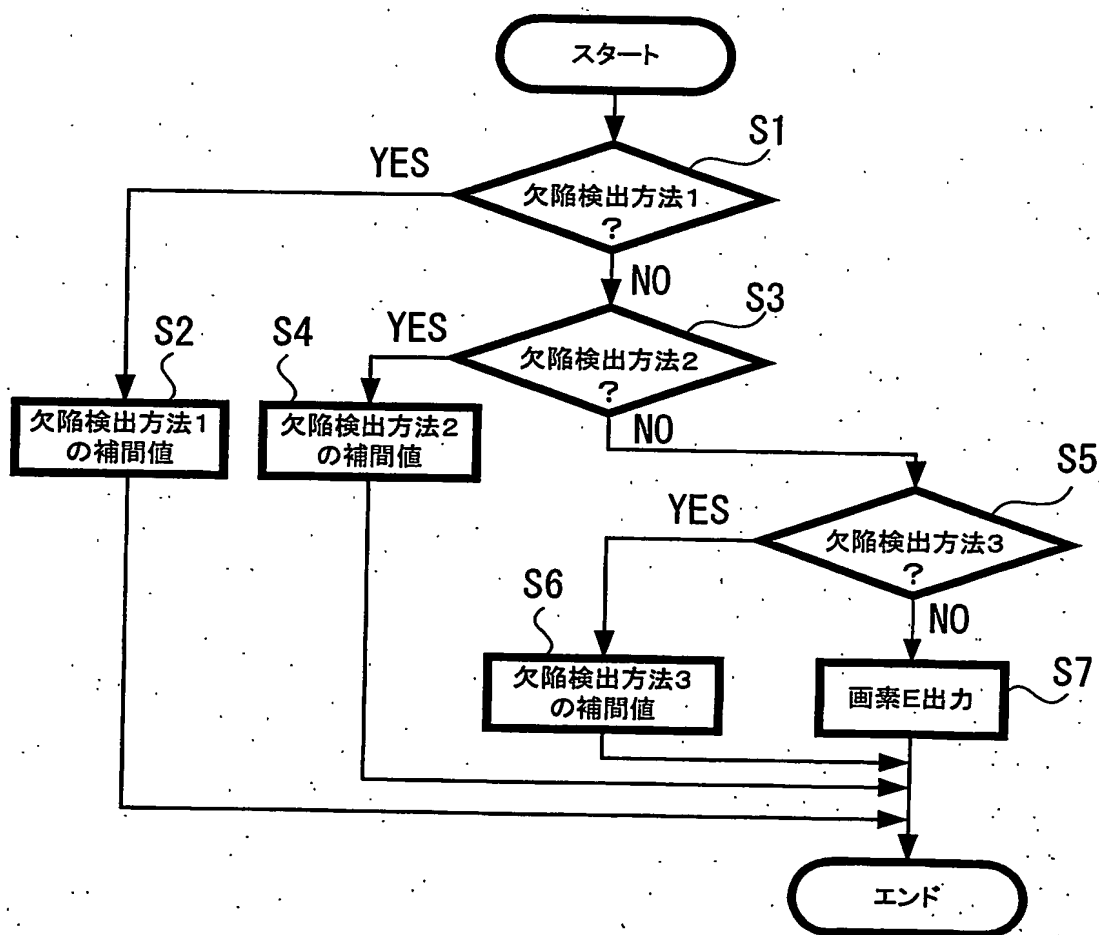
FIG. 2C

	s1	s2	s1	s2	s1
xIn					
xDL1		A"		B"	C"
xDL2		D"		E"	F"
xDL3		G"		H"	I"
xDL4					

FIG. 3

	s1	s2	s1	s2	s1	s2
xIn			B	B'		
xDL1						
xDL2	D	D'	E	E'	F	F'
xDL3						
xDL4			H	H'		

FIG. 4



引用符号の説明

- 1欠陥検出及び補正制御ブロック、
- 1 - 1ディレイ生成ブロック、
- 1 - 2色差及び輝度算出ブロック、
- 1 - 3各種データ最大値及び最小値検出ブロック、
- 1 - 4色差補間値算出ブロック、
- 1 - 5輝度補間値算出ブロック、
- 1 - 6欠陥判別及び補間処理ブロック、
- 1 - 7使用補間値選択ブロック、
- 2C C D、
- 3通信設定部、
- 4入力端子、
- 5出力端子、
- I画素欠陥を含む画素入力信号、
- O補正されたデータを含む画像出力信号

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.
PCT/JP03/15894

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
Int.Cl⁷ H04N9/07

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
Int.Cl⁷ H04N9/04-9/11

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched
Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2004
Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2004 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2004

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	JP 2002-271806 A (Hitachi Kokusai Electric Inc.), 20 September, 2002 (20.09.02), Full text; all drawings (Family: none)	1-6
A	JP 10-243300 A (Matsushita Electric Industrial Co., Ltd.), 11 September, 1998 (11.09.98), Full text; all drawings (Family: none)	1-6
A	JP 2001-54127 A (Fuji Photo Film Co., Ltd.), 23 February, 2001 (23.02.01), Full text; all drawings (Family: none)	1-6

☒ Further documents are listed in the continuation of Box C. ☐ See patent family annex.

<p>* Special categories of cited documents:</p> <p>"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance</p> <p>"E" earlier document but published on or after the international filing date</p> <p>"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)</p> <p>"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means</p> <p>"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed</p>	<p>"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention</p> <p>"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone</p> <p>"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art</p> <p>"&" document member of the same patent family</p>
--	---

Date of the actual completion of the international search
23 March, 2004 (23.03.04)

Date of mailing of the international search report
13 April, 2004 (13.04.04)

Name and mailing address of the ISA/
Japanese Patent Office

Authorized officer

Facsimile No.

Telephone No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP03/15894

C (Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
P, A	JP 2003-158744 A (Matsushita Electric Industrial Co., Ltd.), 30 May, 2003 (30.05.03), Full text; all drawings (Family: none)	1-6

A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC))

Int. Cl⁷ H04N9/07

B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料 (国際特許分類 (IPC))

Int. Cl⁷ H04N9/04-9/11

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報	1922-1996年
日本国公開実用新案公報	1971-2004年
日本国登録実用新案公報	1994-2004年
日本国実用新案登録公報	1996-2004年

国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)

C. 関連すると認められる文献

引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
A	JP 2002-271806 A (株式会社日立国際電気) 2002. 09. 20, 全文, 全図 (ファミリーなし)	1-6
A	JP 10-243300 A (松下電器産業株式会社) 1998. 09. 11, 全文, 全図 (ファミリーなし)	1-6
A	JP 2001-54127 A (富士写真フイルム株式会社) 2001. 02. 23, 全文, 全図 (ファミリーなし)	1-6

☒ C欄の続きにも文献が列挙されている。☐ パテントファミリーに関する別紙を参照。

* 引用文献のカテゴリー

「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの
「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの
「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)
「O」 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献
「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

の日の後に公表された文献
「T」 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの
「X」 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
「Y」 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの
「&」 同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日

23. 03. 2004

国際調査報告の発送日

13. 4. 2004

国際調査機関の名称及びあて先

日本国特許庁 (ISA/J P)
郵便番号100-8915
東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

特許庁審査官 (権限のある職員)
井上 健一

5 P 9373

電話番号 03-3581-1101 内線 3502

C (続き) . 関連すると認められる文献

引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
PA	J P 2 0 0 3 - 1 5 8 7 4 4 A (松下電器産業株式会社) 2 0 0 3 . 0 5 . 3 0 , 全文, 全図 (ファミリーなし)	1 - 6

**This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning
Operations and is not part of the Official Record**

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

- ☐ **BLACK BORDERS**
- ☐ **IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES**
- ☐ **FADED TEXT OR DRAWING**
- ☐ **BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING**
- ☐ **SKEWED/SLANTED IMAGES**
- ☐ **COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS**
- ☐ **GRAY SCALE DOCUMENTS**
- ☒ **LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT**
- ☐ **REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY**
- ☐ **OTHER:** _____

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.